

```
1 task main ()
2 {
3   SetSensor (SENSOR_1, SENSOR_LIGHT);
4   while (true)
5   {
6     if (SENSOR_1 >= 40 && SENSOR_1 <= 50)
7     {
8       if (Random(3) == 1)
9       {
10        OnFwd(OUT_A); Wait(200);
11      }
12      else
13      {
14        OnRev(OUT_A); Wait(100);
15      }
16      Off(OUT_A);
17    }
18  }
19 }
```